

# Векторный преобразователь частоты серии SD

## Руководство по эксплуатации



220 Вольт 0.4 кВт – 5.5 кВт  
380 Вольт 0.4 кВт – 11 кВт



- **Пожалуйста, во избежание неправильной установки/эксплуатации внимательно изучите данное руководство.**
- Предоставьте данное руководство конечному пользователю, сообщите о необходимости использовать преобразователь строго в соответствии с данным руководством.
- Продукция непрерывно модернизируется, поэтому технические характеристики производимых преобразователей могут изменяться с течением времени без предварительного уведомления.

## ОБОЗНАЧЕНИЯ И СОКРАЩЕНИЯ

АС — переменное напряжение

ДС — постоянное напряжение

МРРТ — отслеживание точки максимальной мощности

ПО — программное обеспечение

ПЧ — преобразователь частоты

## ПРЕДОСТЕРЕЖЕНИЯ ПРИ РАСПАКОВКЕ

Каждый преобразователь частоты был испытан на заводе до отгрузки. После распаковки проверьте изделие на отсутствие внешних повреждений и соответствие наименования преобразователя частоты на шильде с вашим заказом. Если обнаружите несоответствие или повреждения, свяжитесь с нашей компанией или вашим поставщиком.



## МЕРЫ ПРЕДОСТОРОЖНОСТИ

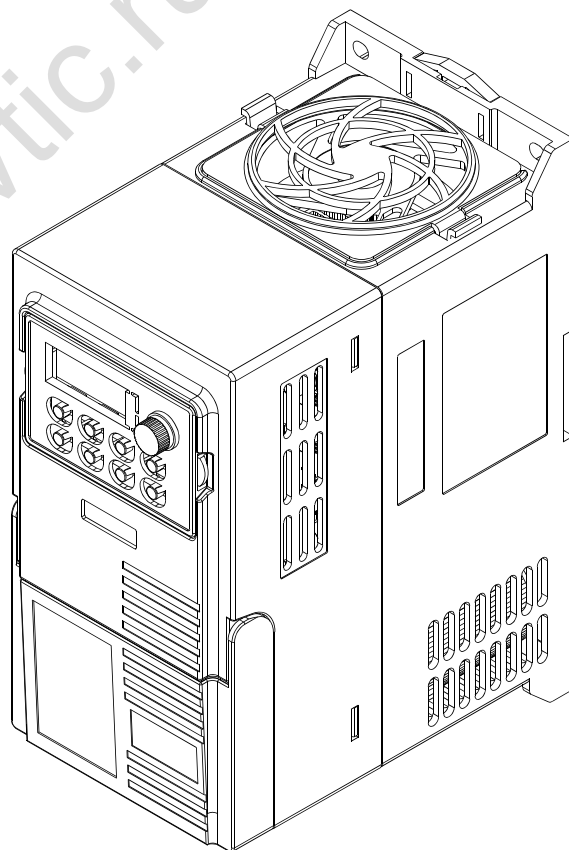
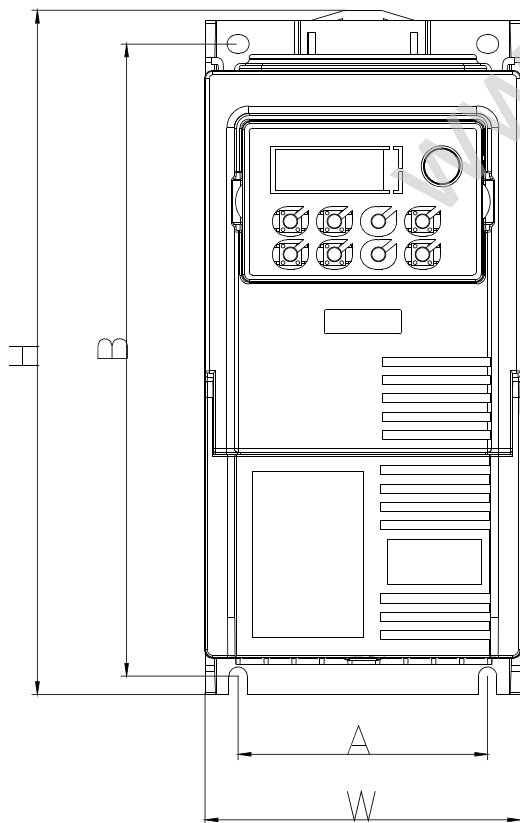
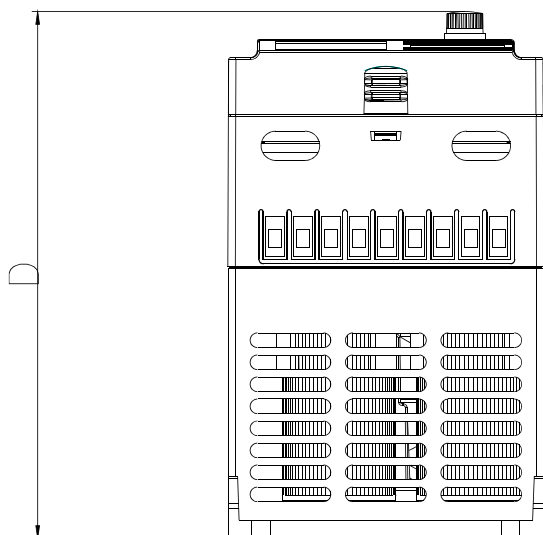
1. Перед подключением устройства необходимо убедиться, что питание на его входах отключено.
2. Работы по подключению преобразователя частоты к питающей сети и соединение его с устройством управления должны выполняться профессиональным электротехническим персоналом с соответствующими уровнями доступа.
3. Клеммы заземления должны быть соединены с землей.
4. После окончания работ по подключению необходимо проверить все соединения.
5. Запрещено замыкать выходную линию преобразователя на корпус или накоротко.
6. Убедитесь, что подведенное к преобразователю напряжение питания соответствует номинальному напряжению преобразователя.
7. Запрещено производить над преобразователем испытания по устойчивости к напряжению.
8. Подключение тормозного резистора должно осуществляться строго в соответствии со схемой.
9. Запрещено подключать кабель питания к выходным клеммам U, V и W.
10. Перед включением необходимо обязательно установить защитную крышку. Перед снятием крышки обязательно выключить питание.
11. Нельзя приближаться к подключенному механическому оборудованию, запятому через преобразователь, так как после сброса ошибки инвертора с функцией повтора инвертор перезапустится.
12. Сброс аварий следует осуществлять только при снятом сигнале на запуск. В случае, если сброс происходит при наличии данного сигнала, ПЧ моментально запускается в работу.
13. Запрещено прикасаться к клеммам преобразователя — они находятся под напряжением, опасным для жизни человека.
14. Запрещено производить подключение/отключение клемм во время работы преобразователя и/или при наличии напряжения.
15. Мероприятия по обслуживанию преобразователя должны производиться строго при отключенной цепи питания.
16. Запрещено вносить изменения в конструкцию преобразователя частоты без предварительного согласия со стороны производителя.
17. Необходимо предотвратить возможность доступа посторонних лиц к устройству, а также нахождения в его близи.
18. Устройство должно использоваться только для указанных производителем целей. Недопустимые изменения, применение дополнительных устройств, не рекомендуемых производителем устройства, могут стать причиной пожара, поражений электрическим током или травм.
19. Подсоединение к клеммам осуществляется в соответствии с рисунками 1 и 2.

## ПАРАМЕТРЫ ЭЛЕКТРОДВИГАТЕЛЯ

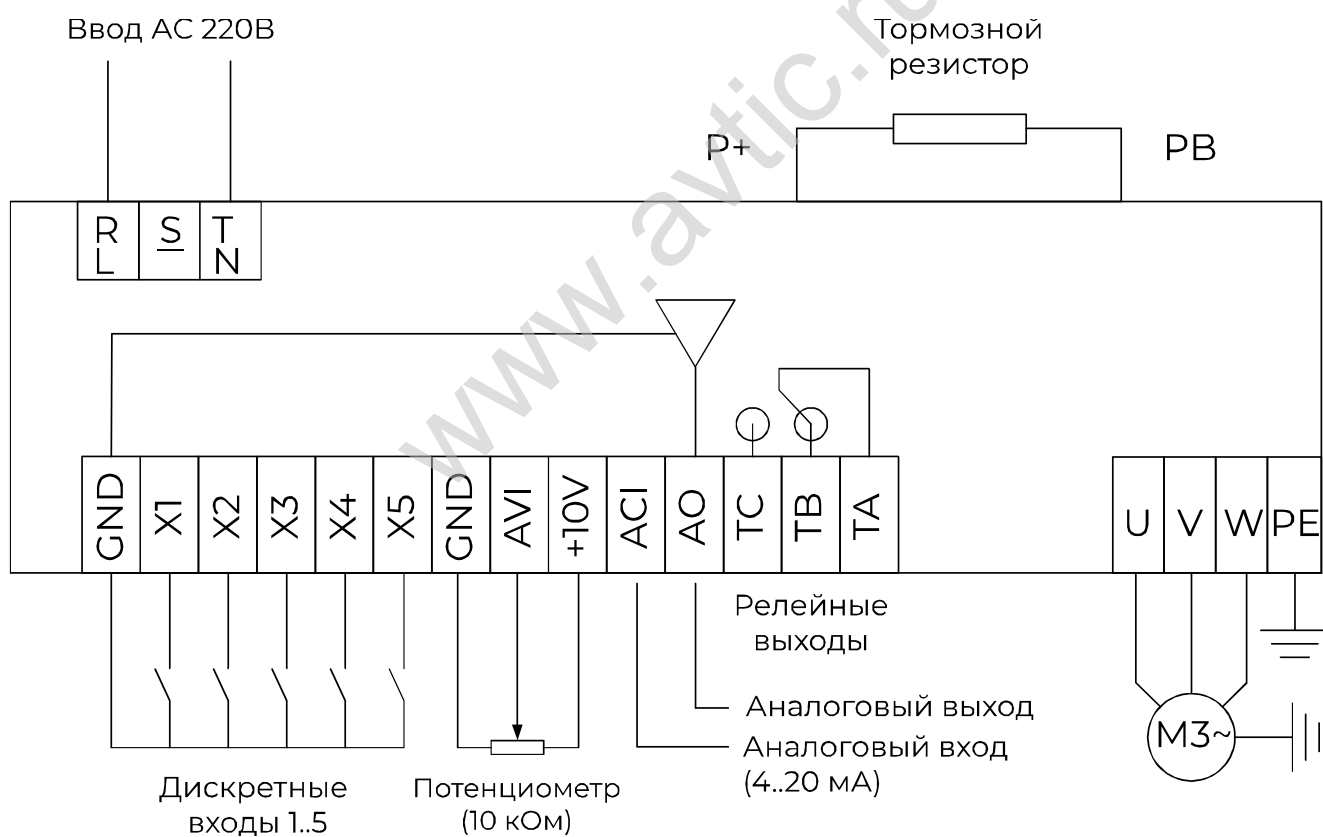
1. По умолчанию в преобразователе установлены параметры для работы с асинхронными электродвигателями с короткозамкнутым ротором соответствующей мощности самого ПЧ.
2. Охлаждение электродвигателя собственной крыльчаткой напрямую зависит от ее скорости вращения. Поэтому при снижении оборотов ниже номинальных убедитесь, что охлаждения достаточно, в противном случае замените крыльчатку или установите независимую вентиляцию.
3. Стандартные параметры электродвигателя уже предустановлены в ПЧ, однако, необходимо проверить, чтобы они соответствовали параметрам подключенного электродвигателя. Некорректная установка параметров повлияет на работу двигателя и функции защиты.
4. Преобразователь частоты может выдавать аварийное сообщение или может быть поврежден при коротком замыкании кабеля электродвигателя или его обмоток, поэтому проводите проверку изоляции кабеля и обмоток электродвигателя после периода длительного хранения, при установке нового оборудования перед первым запуском и во время планового технического обслуживания

# 1. ТЕХНИЧЕСКИЕ ДАННЫЕ

## 1.1. ГАБАРИТНЫЕ РАЗМЕРЫ

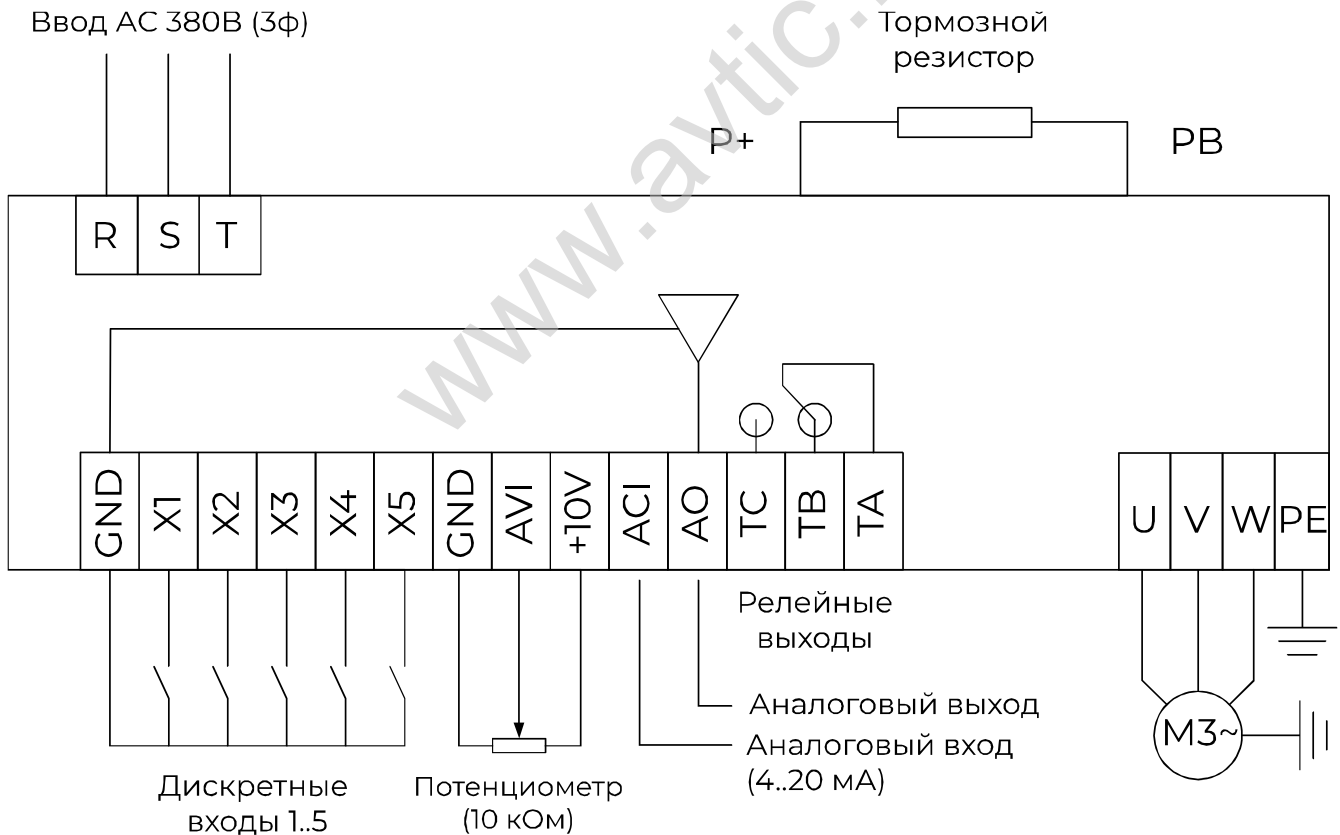


Номинальные значения характеристик					
Модель	Мощность, кВт	Входное напряжение	Выходной ток, А	Выходное напряжение	Габаритные размеры НхWxD, АхВ монтажный винт, мм
SD401T2D	0.4	1 фаза 200-240В 50/60 Гц	2.1	3 фазы 200-240В	187x86x144, 173x68-M5
SD751T2D	0.75		4		
SD152T2D	1.5		7		
SD222T2D	2.2		9.6		216x101x151 204x83,5-M4
SD372T2D	3.0		13		
SD402T2D	4.0		15		
SD552T2D	5.5		20		



**Номинальные значения характеристик**

Модель	Мощность, кВт	Входное напряжение	Выходной ток, А	Выходное напряжение	Габаритные размеры НхWxD, АхВ-монтажный винт, мм
SD401T4D	0.4	3 фазы 340-440В 50/60 Гц	1.5	3 фазы 370-440В	170x79x127 160x60.5-M5
SD751T4D	0.75		2.5		
SD152T4D	1.5		4.1		
SD222T4D	2.2		5.1		187x86x144 173x68-M4
SD372T4D	3.0		7.9		
SD402T4D	4.0		9.4		
SD552T4D	5.5		12.6		216x101x151 204x83.5-M4
SD752T4D	7.5		16.1		
SD113T4D	11		25		249x143x172 237x130-M5



Выбор тормозного резистора				
Модель	Электрическая мощность, кВт	Входное напряжение	Мощность тормозного резистора, Вт	Сопротивление тормозного резистора, Ом
SD401T2D	0.4	1 фаза 200-240 В 50/60 Гц	100	250
SD751T2D	0.75		100	200
SD152T2D	1.5		300	100
SD222T2D	2.2		300	100
SD402T2D	4.0		1000	75
SD552T2D	5.5		1000	75
SD401T4D	0.4	3 фазы 340-440 В 50/60 Гц	100	750
SD751T4D	0.75		100	750
SD152T4D	1.5		300	400
SD222T4D	2.2		300	250
SD402T4D	4.0		500	150
SD552T4D	5.5		800	100
SD752T4D	7.5		1000	75
SD113T4D	11.0		1200	50

## 2. УСТАНОВКА И ПОДКЛЮЧЕНИЕ

### 2.1. УСТАНОВКА

**Условия эксплуатации:** внутри помещения. Скрывать от прямых солнечных лучей, пыли, агрессивных и горючих газов, масляного и соляного тумана и капель воды. Степень защиты: IP20

**Вибрация:** менее 5,9 м/с (0,6g)

**Температура окружающей среды:** -10 ~ +50°C. Если температура превышает 40°C, то нагрузку необходимо снизить с расчетом 3% на каждый 1°C. Максимальная допустимая температура окружающей среды 50°C. При установке внутри щитов необходимо обеспечить принудительную вентиляцию щита и соблюсти минимальные расстояний до устройства (см. ниже)

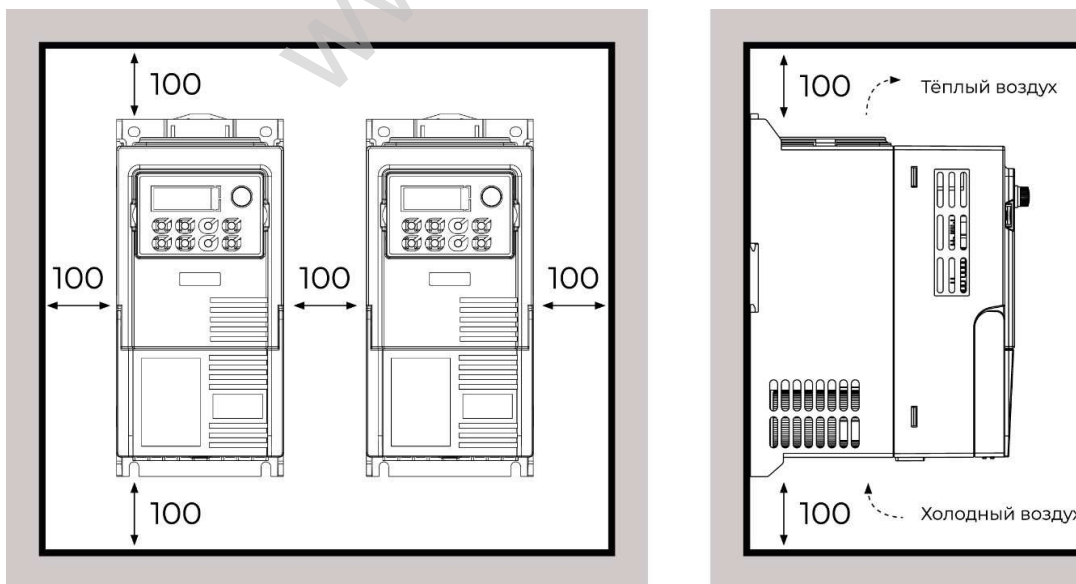
**Влажность:** не более 90% без образования конденсата. Окружающие условия: устанавливать вдали от источника магнитных излучений; избегать воздействия грязного воздуха, такого как коррозионный газ, нефтяной туман и легковоспламеняющийся газ; не допускается попадание внутрь корпуса ПЧ различных инородных частиц, таких как металлическая стружка и пыль, масло, вода; не устанавливать рядом с горючими материалами; держать вдали от прямых солнечных лучей

**Высота над уровнем моря:** <1000 метров, если ПЧ установлен на высоте больше 1000 метров над уровнем моря, то нагрузку необходимо снизить с расчетом 1% на каждые дополнительные 100 метров

**Положение при установке:** преобразователь частоты должен быть установлен строго в вертикальном положении для обеспечения достаточной степени охлаждения  
Температура хранения: -20°C ~ +60°C

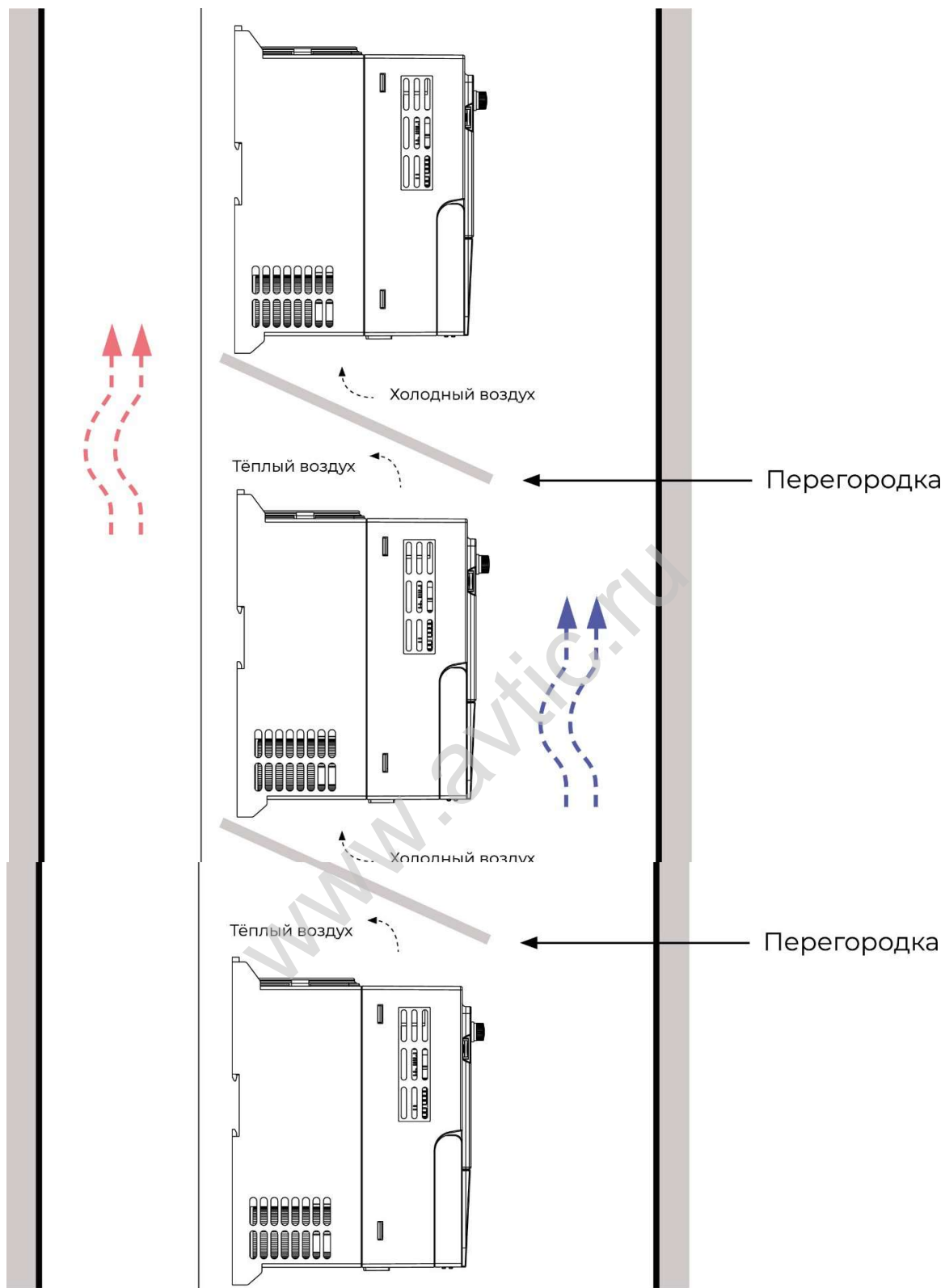
### 2.2. УСТАНОВКА ВНУТРИ ЩИТА

При установке преобразователя частоты в замкнутом пространстве для обеспечения надлежащего охлаждения необходимо соблюдать отступы от оборудования, находящегося рядом, и условия температурного режима окружающей среды (см. выше). В случае невозможности обеспечения требуемого температурного режима естественным путем необходимо осуществить принудительную вентиляцию в щите.



Установка рядом горизонтально нескольких преобразователей частоты

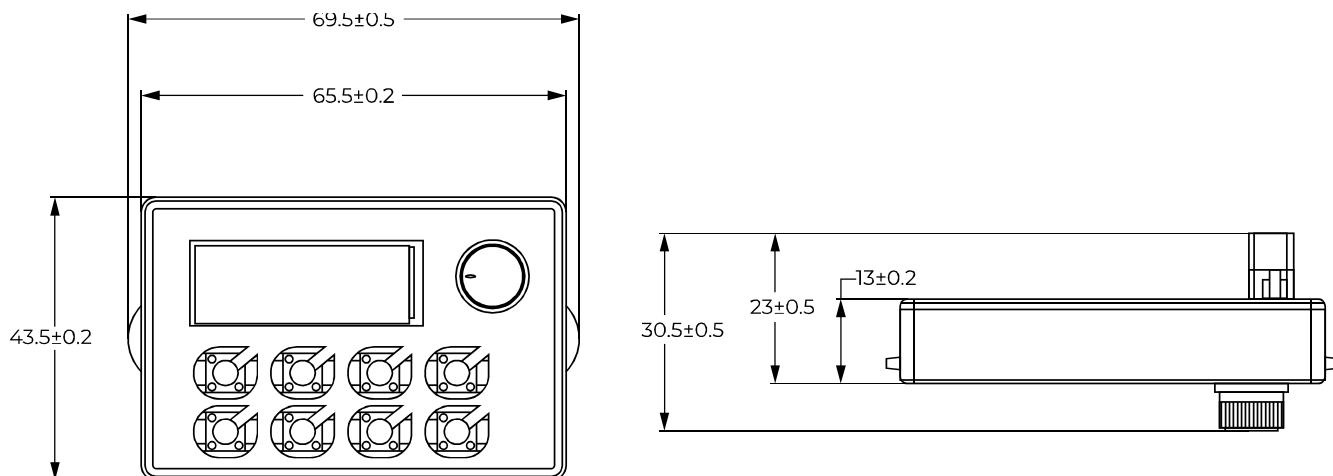




При вертикальной установке нескольких преобразователей частоты необходимо установить перегородки и предусмотреть отвод воздуха

При необходимости вы можете вынести панель преобразователя частоты на дверь щита.

### Размеры панели управления



### 2.3. ПОДКЛЮЧЕНИЕ

Контактор на клеммах ввода / вывода ПЧ.

#### ВНИМАНИЕ!!!

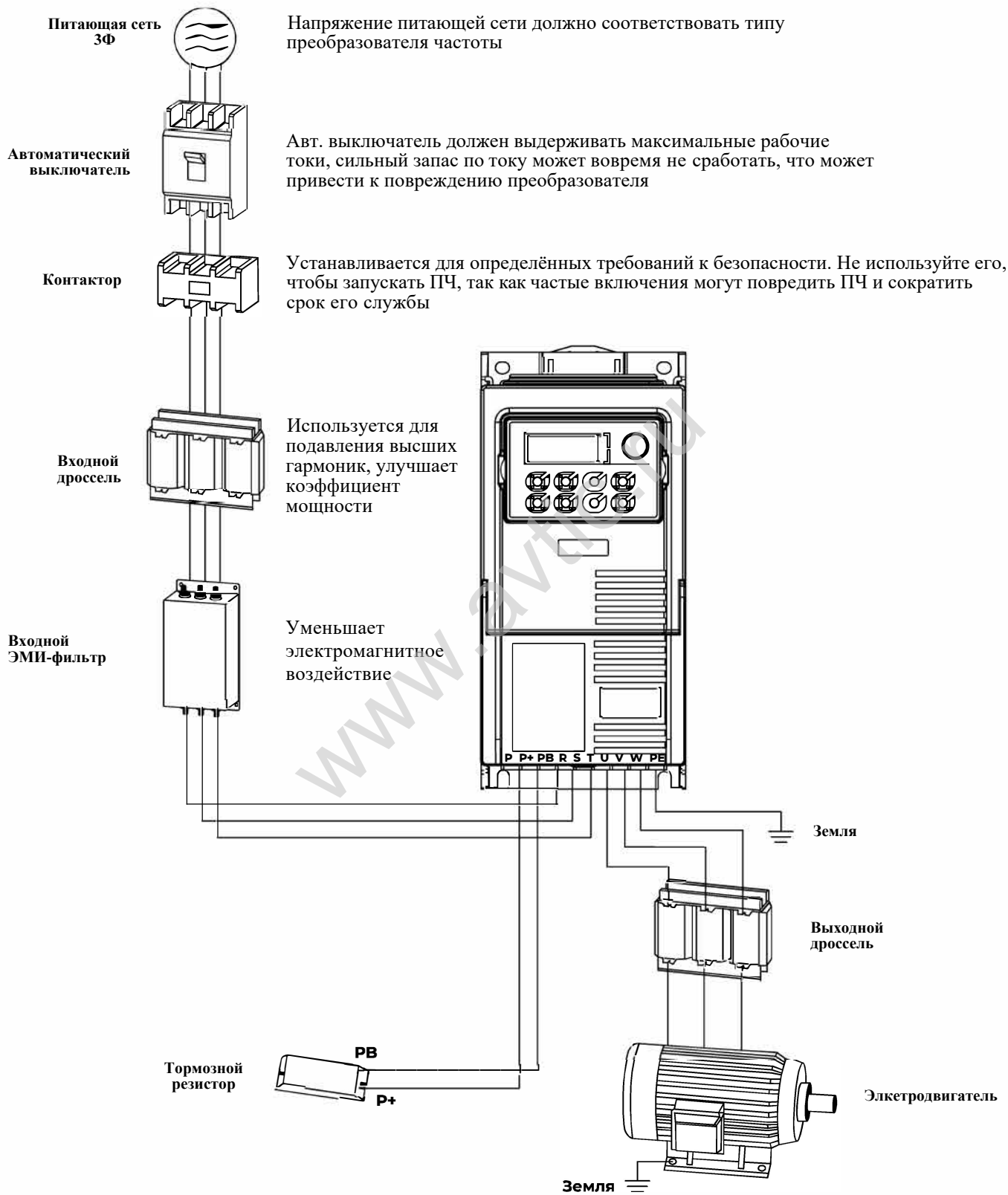


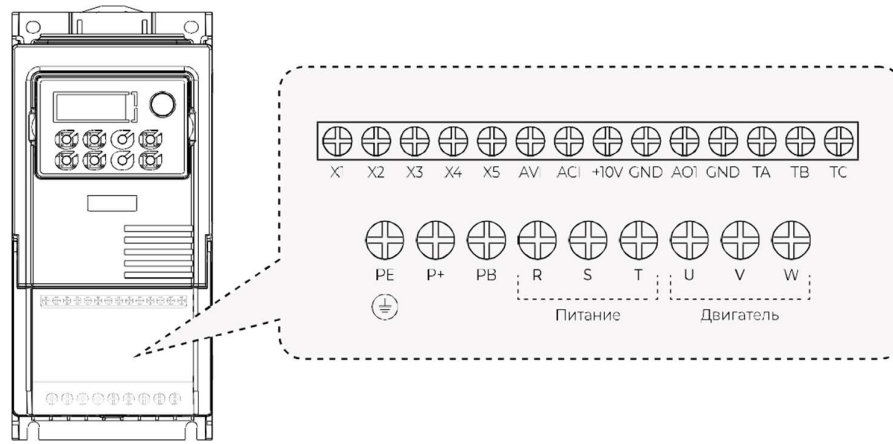
- Когда контактор устанавливается для подачи питания на преобразователь частоты, мотор не должен запускаться и останавливаться путем включения и выключения контактора (только через функционал преобразователя частоты). Если мотор должен работать при помощи контактора, убедитесь, что интервал времени между переключениями был, по крайней мере, один час, так как частый заряд и разряд сокращает срок службы конденсаторов внутри преобразователя.
- Когда контактор установлен между ПЧ и электродвигателем, не выключайте контактор, когда преобразователь «в работе». В противном случае модули внутри ПЧ выйдут из строя.

#### ВНИМАНИЕ!!!



- Расстояние между преобразователем частоты и двигателем должно быть менее 50 м. Если расстояние будет больше, это вызовет проблемы с паразитной ёмкостью и, кроме того, ошибку или неисправность преобразователя частоты.
- Если расстояние между преобразователем и двигателем превышает 50 м, то необходимо на выходе преобразователя установить фильтр для уменьшения несущей частоты.
- Расстояние между преобразователем частоты и двигателем не должно превышать 100 м.
- У выходных каналов U, V, W не должно быть токов утечки на заземление. Нельзя подсоединять сглаживающие конденсаторы или иной другой блок с емкостным сопротивлением (например, SIN-фильтры, фильтры радиопомех и т. д.) к выходным клеммам (U, V, W).
- При работе ПЧ возникают гармонические искажения тока как по входу, так и по выходу, которые могут влиять на работу другого оборудования. Поэтому устанавливайте ЭМИ-фильтры (электромагнитное излучение) и иные сглаживающие фильтры, чтобы свести данные помехи к минимуму.





### Описание клемм преобразователя частоты

Клемма	Назначение	Описание
R, S, T	Ввод питания ПЧ: 3-фазы 380В подключается к клеммам R, S, T 1 фаза 220В подключается к клеммам R, S или R, T (в зависимости от обозначения на конкретном экземпляре).	В качестве защитного устройства от перегрузок по току на вводе должны использоваться автоматические выключатели. При добавлении устройств с функцией защиты от токов утечки необходимо использовать устройства с чувствительностью более 200 мА и временем срабатывания более 100 мс во избежание ложных срабатываний.
U, V, W	Выходные клеммы, для подключения электродвигателя	Для минимизации возможных токов утечки протяжённость линии подключения двигателя не должна превышать 50метров.
PE	Заземление	ПЧ должен быть надлежащим образом заземлён.
X1	Дискретный вход X1	Определяется параметром F5.02, по умолчанию – прямое вращение.
X2	Дискретный вход X2	Определяется параметром F5.03, по умолчанию – обратное вращение.
X3	Дискретный вход X3	Определяется параметром F5.04, по умолчанию – первая частота при многоскоростном режиме управления (параметр F7.00).
X4	Дискретный вход X4	Определяется параметром F5.05, по умолчанию – вторая частота при многоскоростном режиме управления (параметр F7.01).
X5	Дискретный вход X5	Определяется параметром F5.06, по умолчанию – сигнал внешнего сброса.
GND	Общий клемма цифровых сигналов	Нулевой потенциал входных и выходных сигналов
AVI	Аналоговый вход 0 - 10В	0 - 10В, входное сопротивление >50 кОм.
+10V	Источник питания потенциометра-регулятора частоты	+10В, максимально допустимая сила тока: 10мА
ACI	Аналоговый вход 4 - 20 мА	4 - 20мА, входное сопротивление 100 Ом.
AO	Аналоговый выходной сигнал	Определяется параметром F6.10
TA, TB, TC	Релейные выходы	Определяется параметром F5.07 <ul style="list-style-type: none"> <li>▪ AC: 250В/3А</li> <li>▪ DC: 24В/2А</li> </ul>

### 3. УПРАВЛЕНИЕ УПРАВЛЕНИЯ

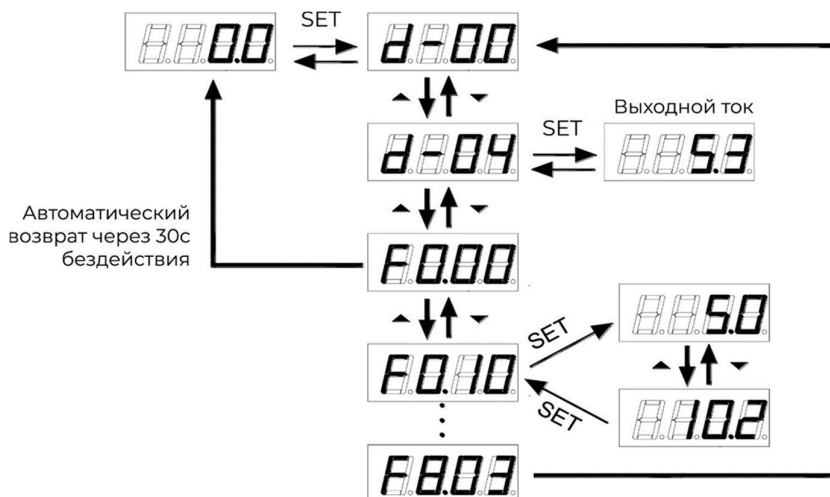


1. Настройка/выбор параметра (**ПРОГ/PRG/SET**) — используется для просмотра и редактирования параметров. Нажмите для входа в группу параметров или для отображения значения выбранного параметра
2. Толчок/назад (**ФУНК/JOG/ESC**) — используется для установки толчкового режима двигателя или выхода из режима настройки параметра.
3. Кнопки изменения значений **▲▼**
4. Стоп/сброс (**СТОП/STOP/RES**) — в режиме управления с клавиатуры ПЧ используется для останова
5. Пуск (**ПУСК/RUN**) — в режиме управления с клавиатуры ПЧ используется для запуска
6. Ручка регулировки частоты (потенциометр).
7. Цифровой экран

#### 3.1. ВОЗВРАТ К ИСХОДНОМУ РЕЖИМУ ПОСЛЕ НАСТРОЙКИ ПАРАМЕТРОВ

1. Выключите, а затем снова включите ПЧ
2. Выберите d-00 и нажмите SET/ПРОГ
3. Нажмите и удерживайте нажатой SET/ПРОГ

При наличии питания отображается выходная частота



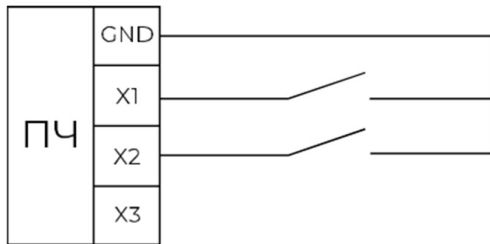
### 3.2. НАСТРОЙКА ЗАПУСКА/ОСТАНОВКИ ПЧ

Запуск/остановка ПЧ может осуществляться двумя способами в зависимости от значения параметра **F0.02**:

1. кнопками **RUN/STOP** (Пуск/Стоп) с клавиатуры (активен при значении параметра **F0.02 = 0**, установлен по умолчанию).  
В данном режиме зелёная кнопка **RUN** (Пуск) используется для запуска ПЧ, красная **STOP** (Стоп) – для остановки.  
По умолчанию ПЧ запускает двигатель на прямой ход (параметр **F0.14**);
2. замыканием/размыканием клемм группы X1-X5 **Режим запуска/останов по состоянию внешних клемм** (активен при значении параметра **F0.02 = 1**).

#### Двухпроводная схема подключения по модели 1

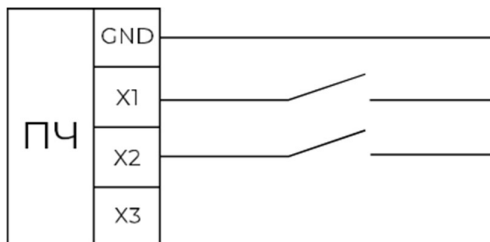
Необходимо установить параметры F0.02 = 1, F5.00 = 0, F5.02 = 3, F5.03 = 4



- GND – общая клемма
- X1 – замыкается для запуска в прямом направлении, размыкается – для останова
- X2 – замыкается для запуска в обратном направлении, размыкается – для останова

#### Двухпроводная схема подключения по модели 2

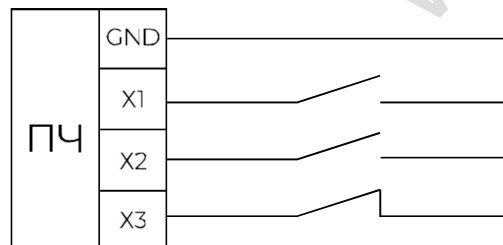
Необходимо установить параметры F0.02 = 1, F5.00 = 1, F5.02 = 3, F5.03 = 4



- GND – общая клемма
- X1 – при замыкании «Пуск», при размыкании «Стоп»
- X2 – при замыкании вращение в прямом направлении, при размыкании вращение в обратном направлении

#### Трёхпроводная схема подключения по модели 1

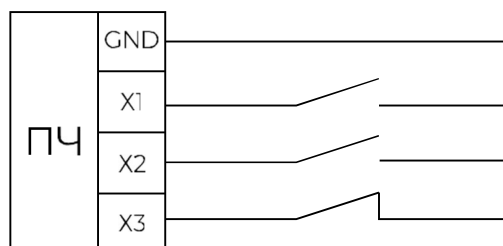
Необходимо установить параметры F0.02 = 1, F5.00 = 2, F5.02 = 3, F5.03 = 4. F5.04 = 5



- GND – общая клемма
- X1 – однократно замыкается для запуска в прямом направлении, при размыкании двигатель продолжает работать
- X2 – однократно замыкается для запуска в реверсе, при размыкании двигатель продолжает работать
- X3 – размыкается для останова

#### Трёхпроводная схема подключения по модели 2

Необходимо установить параметры F0.02 = 1, F5.00 = 3, F5.02 = 3, F5.03 = 4. F5.04 = 5



- GND – общая клемма
- X1 – однократно замыкается для запуска в прямом направлении, при размыкании двигатель продолжает работать
- X2 – при замыкании осуществляется смена направления вращения
- X3 – размыкается для останова

### 3.3. НАСТРОЙКА СПОСОБА ЗАДАНИЯ ЧАСТОТЫ ВРАЩЕНИЯ ПЧ

Способ задания частоты определяется значением параметра F0.03:

- ◆ F0.03 = 5, рабочая частота задается состоянием внешних клемм (режим много ступенчатой скорости).
- ◆ F0.03 = 4, рабочая частота устанавливается положением потенциометра на панели ПЧ;
- ◆ F0.03 = 3, рабочая частота устанавливается через аналоговый вход АСІ (4-20 мА);
- ◆ F0.03 = 2, рабочая частота устанавливается через аналоговый вход АVІ (0-10 В, допустимо подключение внешнего потенциометра);
- ◆ F0.03 = 1, рабочая частота устанавливается кнопками ▲ ▼, уставка частоты сохраняется между обрывами питания;
- ◆ F0.03 = 0, рабочая частота устанавливается кнопками ▲ ▼, уставка частоты не сохраняется между обрывами питания.

#### 4. БАЗОВЫЕ ПАРАМЕТРЫ ДЛЯ БЫСТРОЙ НАСТРОЙКИ

При использовании частотного преобразователя для управления двигателям насоса или вентилятора можете воспользоваться базовыми параметрами, которые указаны ниже.

1. Подключите питающий кабель и мотор к преобразователю частоты.
2. При необходимости подключите управляющие сигналы к клеммам:
  - X1 и GND (если разрешение на запуск приходит с внешнего источника. Полярность подключения сигнала не важна)
  - AVI и GND (если сигнал задачи скоростью приходит с внешнего сигнала. Важна полярность подключения сигнала).
  - ТА, ТС, ТВ релейный выход, может использоваться для управления внешними устройствами (приводы, клапаны и т.д.), или сигнализации аварийных ситуаций. ТА – СОМ, ТВ – нормально-замкнутый контакт, ТС- нормально-разомкнутый контакт.
3. Необходимо в параметры установить необходимые вам значения.

Описание	Параметр	Значение
Выбор способа управления преобразователем	F0.02 (базовое значение 0)	- управление с клавиатуры ПЧ; - управление с внешних клемм.
Выбор способа задания частоты	F0.03 (базовое значение 0)	4 – частота задается с помощью потенциометра на панели ПЧ; 2 – внешнее задание скорости через аналоговый вход AVI (сигнал 0...10В).
Нижний предел выходной частоты	F0.10 (базовое значение 0)	Установка нижнего предела частоты работы двигателя в Гц.
Верхний предел выходной частоты	F0.09 (базовое значение 50)	Установка верхнего предела частоты работы двигателя в Гц. При установке выше 50Гц, необходимо изменить параметр F0.08
Время разгона	F0.12 (базовое значение 10)	Задается в секундах. Значение зависит от мощности двигателя, чтоб избежать перегрузки по току при запуске.
Выбор способа останова двигателя	F3.05 (базовое значение 0)	1 – свободное вращение (останов выбегом).
Функции выходного реле	F5.07 (базовое значение 5)	2 – работа ПЧ (можно использовать для открытия/закрытия заслонки); 5 – сигнализация аварии ПЧ.
Задержка включения реле	F5.08 (базовое значение 0)	Задержка изменения состояния релейных контактов после наступления условия для их срабатывания. Задается в секундах
Задержка выключения реле	F5.09 (базовое значение 0)	
Номинальный ток двигателя	F9.02	Задается в Амперах. Согласно данным, указанным на шильдике двигателя
Логическая настройка входных клемм	F5.15 (базовое значение 00000)	Данный параметр может быть задействован, если вы подключаете нормально-замкнутые контакты напрямую в преобразователь частоты. Например, термоконттакт, или контакт пожарной сигнализации. бит 0 определяет логику клеммы X1, бит 1 – клеммы X2 ... бит 4 – клеммы X5. - положительная логика, т. е. при замыкании соответствующей клеммы X на общую клемму сигнал считается присутствующим, при размыкании – отсутствующим (нормально разомкнутый контакт); - отрицательная логика, т. е. при замыкании соответствующей клеммы X на общую клемму сигнал считается отсутствующим, при размыкании – присутствующим (нормально замкнутый контакт).



#### 4.1. СБРОС НАСТРОЕК ДО ЗАВОДСКИХ ЗНАЧЕНИЙ

Если при настройке преобразователя частоты были произведены ошибки в установке параметров, то можно произвести сброс до заводских настроек, для чего необходимо выполнить следующие шаги:

1. если питание выключено, необходимо его включить;
2. выбрать параметр **F0.17** и установить значение 3;
3. после установки данного параметра необходимо отключить питание преобразователя частоты, дождаться его полного отключения и повторно подать питание. Произойдет сброс параметров до заводских (значения по умолчанию указаны в таблице со всеми параметрами).

## 5. ПАРАМЕТРЫ

Параметр	Название	Значение по умолчанию	Диапазон значений	Описание
<b>5.1.ГРУППА F0 — БАЗОВЫЕ ПАРАМЕТРЫ РАБОТЫ</b>				
F0.00	Мощность ПЧ	Согласно модели	0.0...99.9 кВт	Текущая мощность ПЧ.
F0.01	Метод управления двигателем	0	0...1	0: скалярное V/F управление; 1: векторное управление (без обратной связи по скорости).
F0.02	Способ пуска/остановки	0	0...1	0: управление с клавиатуры ПЧ; 1: управление с внешних клемм.
F0.03	Основной источник задания частоты (X)	4	0...7	0: цифровое управление (начальная скорость задается параметром F0.07, регулируется кнопками ▲ ▼, уставка не сохраняется между обрывами питания); 1: так же, как и при значении 0, но уставка сохраняется между обрывами питания; 2: AI1 (AVI); 3: AI2 (ACI); 4: AI3 (потенциометр на панели ПЧ); 5: многоскоростной режим; 6: ПЛК; 7: ПИД-регулятор.
F0.04	Дополнительный источник задания частоты (Y)	0	0...7	Также как F0.03.
F0.05	Комбинированное задание частоты (X и Y)	0	0...3	0: результирующая частота определяется как F0.03 + F0.04; 1: результирующая частота определяется как F0.03 – F0.04; 2: результирующая частота определяется максимальным из F0.03 и F0.04 значением; 3: результирующая частота определяется минимальным из F0.03 и F0.04 значением.
F0.06	Выбор источника задания частоты	0	0...4	0: основной (F0.03); 1: основной и дополнительный (F0.05); 2: переключение между основным и дополнительным (F0.03 и F0.04); 3: переключение между основным и комбинированным (F0.03 и F0.05); 4: переключение между дополнительным и комбинированным (F0.04 и F0.05).
F0.07	Цифровое задание частоты, Гц	50	0...F0.08	Начальная частота при цифровом управлении (с клавиатуры).
F0.08	Максимальная выходная частота, Гц	50	F0.09...400.0	Максимальная частота, допустимая для ПЧ.
F0.09	Верхний предел частоты, Гц	50.00	F0.10...F0.08	Рабочая частота не сможет превысить заданное данным параметром значение.
F0.10	Нижний предел частоты, Гц	0.00	0...F0.09	Рабочая частота не сможет опуститься относительно заданного данным параметром значения.

F0.11	Поведение при достижении нижней границы частоты	0	0...2	0: работа на нулевой частоте; 1: работа на минимальной частоте; 2: остановка.
F0.12	Первое время ускорения, с	10	0.1...999.9	Время, требуемое для разгона ПЧ от нулевой до максимальной скорости.
F0.13	Первое время торможения, с	10	0.1...999.9	Время, требуемое для замедления ПЧ от максимальной до нулевой скорости.
F0.14	Направление вращения	0	0...2	0: прямой ход; 1: реверс; 2: запрет реверса. <i>Данный параметр действителен, если выбрано управление с панели управления (в иных случаях параметр игнорируется). Значение 2 запрещает реверсивный ход во всех режимах запуска/останова (в т. ч. и при управлении с внешних клемм).</i>
F0.15	Пользовательский пароль	0	0..9999	Если установлено число отличное от 0, то пароль будет активен.
F0.16	Версия ПО	xx.xx	01.00...99.99	Текущая версия ПО (прошивки). Некоторые параметры, приведенные в данном руководстве, актуальны только для версий старше 2.35.
F0.17	Инициализация параметров	0	0...3	0: не производить действий; 1: сброс параметров к заводским значениям (за исключением параметров двигателя); 2: очистка аварий; 3: сброс всех параметров к заводским значениям (в т. ч. параметров двигателя).
F0.18	Количество знаков после запятой (для задания частоты)	2	1...2	
F0.19	Резерв			
F0.20	Блокировка запуска при самостоятельной остановке	1	0...1	0: нет 1: есть
F0.21	Резерв			

## 5.2.ГРУППА F1 — СКАЛЯРНЫЙ РЕЖИМ УПРАВЛЕНИЯ (V/F)

F1.00	Тип кривой V/F	0	0...6	0: линейная зависимость; 1: квадратичная зависимость; 2: снижение пускового момента в 1.5 раза; 3: снижение пускового момента в 1.2 раза; 4: кривая по точкам; 5: с полным разделением; 6: с частичным разделением.
F1.01	Увеличение крутящего момента, %	3	0.0...30.0	Ручное увеличение крутящего момента. Задаётся в процентах от номинального напряжения двигателя. Если задано 0 – автоматическое увеличение крутящего момента.
F1.02	Граничная частота для увеличения крутящего момента, Гц	50	0.0...50.00	Точка граничной частоты, для ручного усиления крутящего момента.

F1.03	Несущая частота, кГц	Определяется моделью ПЧ	2.0...16.0	Увеличение значения несущей частоты может позволить добиться снижения уровня шума работы двигателя. Однако это также влечёт за собой <b>повышение энергопотребления ПЧ</b> , приводит к его <b>повышенному нагреву</b> .
F1.04	Частота V/F, значение F1, Гц	12.5	0.01...F1.06	
F1.05	Напряжение V/F, значение V1, %	25	0.0...F1.07	
F1.06	Частота V/F, значение F2, Гц	25	F1.04...F1.08	
F1.07	Напряжение V/F, значение V2, %	50	F1.05...F1.09	
F1.08	Частота V/F, значение F3, Гц	37.5	F1.06...F9.04 (ном. частота двигателя)	
F1.09	Напряжение V/F, значение V3, %	75	F1.07...100 (F9.01, ном. напряжение двигателя)	
F1.10	Режим повышения крутящего момента	3	0...3	<p>F1.10 работает если F1.01 не 0, возможны 2 типа увеличения крутящего момента для этого режима F1.10: 0 или 3;</p> <p>если F1.10 = 0, функция режима увеличения крутящего момента отключена;</p> <p>если F1.01 = 0, F1.10 = 3, режим увеличения крутящего момента включается автоматически,</p> <p>если F1.01 = 3, F1.10 = 3, режим увеличения крутящего момента является ручным, крутящий момент определяется на основе значения F1.01.</p>
F1.11	Коэффициент торможения, %	90	0...100	Коэффициент торможения тормозного резистора
F1.12	Коэффициент компенсации крутящего момента, %	0	0...150	
F1.13	Коэффициент Усиления перевозбуждения V/F, %	25	0...200	
F1.14	Контроль вибраций	3	0...4	
F1.15	Источник напряжения для V/F с разделением	0	0...9	<p>0: 50,00 Гц;</p> <p>1: AI1;</p> <p>2: AI2;</p> <p>3: потенциометр;</p> <p>4: реле;</p> <p>5: Многоскоростное управление;</p> <p>6: ПЛК;</p> <p>7: ПИД;</p> <p>8: Связь;</p> <p>9: Управление с замкнутым контуром</p>

F1.16	Цифровое задание напряжения для V/F с разделением	0	0...F9.01 (ном. напряжение двигателя)	Используется, если параметр F1.15 = 0
F1.17	Время повышения напряжения при V/F с разделением	0	0.0...1000.0	
F1.18	Время понижения напряжения при V/F с разделением	0	0.0...1000.0	
F1.19	Метод остановки при V/F с разделением	0	0...1	0: используется параметр F3.05, для остановки 1: если входное напряжение равно 0, частота снижается.
F1.20	Установленное значение тока при V/F с разделением и замкнутым контуром управления	100	0 - предельный уровень	
F1.21	Резерв			

### 5.3.ГРУППА F2 — ВЕКТОРНОЕ УПРАВЛЕНИЕ (С ОТКРЫТЫМ КОНТУРОМ)

F2.00	Пропорциональный коэф-т (Kp) контура скорости на низких оборотах	20	1...100	Пропорциональный коэффициент регулятора скорости при её низком значении
F2.01	Интегральный коэф-т (Ki) контура скорости на низких оборотах	0.5	1...10.00	Интегральный коэффициент регулятора скорости при её низком значении
F2.02	Пропорциональный коэф-т (Kp) контура скорости на высоких оборотах	10	1...100	Пропорциональный коэффициент регулятора скорости при её высоком значении
F2.03	Интегральный коэф-т (Ki) контура скорости на высоких оборотах	1	1...10.00	Интегральный коэффициент регулятора скорости при её высоком значении
F2.04	Точка переключения регулятора скорости к коэффициентам на низких оборотах, Гц	10	F0.10...F0.09 (от нижнего предела частоты до верхнего)	При снижении частоты относительного данного значения регулятор подхватывает коэффициенты, заданные параметрами F2.00 и F2.01.
F2.05	Точка переключения регулятора скорости к коэффициентам высоких оборотах, Гц	30	F0.10...F0.09	При изменении частоты относительного данного значения регулятор подхватывает коэффициенты, заданные параметрами F2.02 и F2.03.
F2.06	Коэффициент компенсации электрического скольжения двигателя, %	0	0...100.0	
F2.07	Резерв			
F2.08	Резерв			
F2.09	Резерв			
F2.10	Пропорциональный коэф-т Kp контура тока	2000	0...60000	Пропорциональный коэффициент регулятора тока
F2.11	Интегральный коэф-т Ki	1300	0...60000	Интегральный коэффициент регулятора тока

	контура тока			
F2.12	Резерв			
F2.13	Резерв			
F2.14	Коэффициент усиления векторного скольжения с разомкнутым контуром, %	100	0...200	
F2.15	Резерв			
F2.16	Резерв			
F2.17	Резерв			
F2.18	Резерв			
F2.19	Верхнее ограничение крутящего момента для регулятора скорости, %	150	0...200.0	
F2.20	Максимальный коэффициент крутящего момента в зоне ослабления магнитного поля, %	100	50...200	
F2.21	Коэффициент масштабирования токовой петли по М-оси	5	5...300	
F2.22	Коэффициент интегрирования токовой петли по М-оси	0	0...65535	
F2.23	Постоянная времени фильтра контура векторной скорости	25	0...100	
F2.24	Векторное увеличение крутящего момента разомкнутого контура	100	0...500	
F2.25	Частота среза усиления момента разомкнутого контура, Гц	20	F0.10...F0.08	
F2.26	Фильтр с заданным крутящим моментом	28	0..31	
F2.27	Коэффициент максимальной перемодуляции напряжения ослабления поля, %	105	0..110	
F2.28	Коэффициент компенсации наблюдения за магнитным потоком, %	100	0..100	
F2.29	Коэффициент фильтрации наблюдения за магнитным потоком	300	0..2000	
F2.30	Коэффициент тока обратной связи по Т-оси	0	0..500	

F2.31	Режим ограничения крутящего момента	0	0..1	0: максимальный ток крутящего момента рассчитывается по максимальному току и току обратной связи по оси m 1: в соответствии с ограничением крутящего момента максимальный ток крутящего момента рассчитывается по заданному максимальному току и току обратной связи по оси M
F2.32	Резерв			
F2.33	Резерв			
<b>5.4.ГРУППА F3 — ВСПОМОГАТЕЛЬНЫЕ ПАРАМЕТРЫ (ПОДГРУППА 1)</b>				
F3.00	Тип запуска	0	0...1	0: запуск со стартовой частоты F3.01; 1: запуск после торможения постоянным током.
F3.01	Стартовая частота, Гц	0.5	0.50...20.00	Стартовая частота, на которой запускается ПЧ.
F3.02	Время удержания на стартовой частоте, с	0	0.0...60.0	Время, в течение которого ПЧ принудительно удерживается на стартовой частоте после запуска.
F3.03	Ток торможения перед стартом, %	0	0.0...100	Значение постоянного тока, производящего предстартовое торможение.  Если номинальный ток двигателя <b>составляет 80%</b> от номинального тока ПЧ или меньше – параметр определяется относительно тока двигателя.  Если номинальный ток двигателя <b>превышает 80%</b> от номинального тока ПЧ – параметр определяется относительно 80% тока ПЧ.
F3.04	Время торможения постоянным током перед стартом, с	0	0.0...60.0	Время, в течение которого осуществляется предстартовое торможение постоянным током.
F3.05	Метод остановки	0	0...2	0: останов замедлением; 1: останов с замедлением + торможение постоянным током; 2: свободное вращение (останов выбегом).
F3.06	Частота включения торможения постоянным током, Гц	0	0.00...F0.09	Значение частоты, при снижении до которой включается торможение постоянным током.
F3.07	Ток торможения при остановке, %	0	0.0...100	Сила тока, осуществляющего торможение. Определяется аналогично параметру F3.03.
F3.08	Время торможения постоянным током при остановке, с	0	0.0...30.0	Время, в течение которого осуществляется торможение постоянным током при остановке двигателя.
F3.09 - F3.15	Резерв			
F3.16	Кнопка STOP/RES (Останов/Сброс)	1	0...1	0: отключена; 1: активна.

### 5.5.ГРУППА F4 — ВСПОМОГАТЕЛЬНЫЕ ПАРАМЕТРЫ (ПОДГРУППА 2)

F4.00	Частота толчка вперед, Гц	10	0.00...50.00	Параметр определяет частоту толчков в прямом/реверсном направлении.
F4.01	Частота реверсного толчка, Гц			
F4.02	Время разгона толчком, с	Зависит от модели ПЧ	0.1...999.9	Параметр определяет время разгона/торможения толчком.
F4.03	Время торможения толчком, с			
F4.04	Второе время ускорения, с	10	0.1...999.9	-
F4.05	Второе время торможения, с	10	0.1...999.9	-
F4.06	Функционал кнопки (JOG/ESC)	1	0..3	0: нет; 1: при работе ПЧ толчковый режим имеет наивысший приоритет; 2: работа в реверсе; 3: переключение между прямым ходом и реверсом.
F4.07	Частота скачка 1, Гц	0	0.0...F0.09	Задание скачков частоты и соответствующих диапазонов позволяет ПЧ избежать механических резонансов.
F4.08	Диапазон скачка 1, Гц	0	0.0...10.0	
F4.09	Частота скачка 2, Гц	0	0.0...F0.09	
F4.10	Диапазон скачка 2, Гц	0	0.0...10.0	
F4.11	Частота скачка 3, Гц	0	0.0...F0.09	
F4.12	Диапазон скачка 3, Гц	0	0.0...10.0	
F4.13	Частота скачка 4, Гц	0	0.0...F0.09	
F4.14	Диапазон скачка 4, Гц	0	0.0...10.0	

### 5.6.ГРУППА F5 — ДИСКРЕТНЫЕ ВХОДЫ/ВЫХОДЫ

F5.00	Режим управления клеммами FWD/REV	0	0...3	0: режим управления по двухпроводной схеме 1; 1: режим управления по двухпроводной схеме 2; 2: режим управления по трёхпроводной схеме 1; 3: режим управления по трёхпроводной схеме 2.
F5.01	Действия клемм при подаче питания	0	0...1	0: запуск с клемм отключен при подаче питания; 1: запуск с клемм включен при подаче питания.
F5.02	Назначение клеммы X1	3	0...27	0: не используется; 1: толчок в прямом направлении; 2: толчок в реверсивном направлении; 3: прямой ход; 4: реверсивный ход; 5: 3-х проводная схема управления; 6: останов по выбегу; 7: входной сигнал внешнего останова (STOP); 8: входной сигнал внешнего сброса (RST); 9: внешний сигнал ошибки/аварии (нормально разомкнутый);
F5.03	Назначение клеммы X2	4		
F5.04	Назначение клеммы X3	12		
F5.05	Назначение клеммы X4	13		
F5.06	Назначение клеммы X5	8		



				<p>10: повышение частоты (UP);  11: понижение частоты (DOWN);  12: задание скорости S1; 13: задание скорости S2; 14: задание скорости S3;  15: принудительно задать в качестве сигналов запуска/останова сигналы с клемм;  16: Резерв  17: торможение постоянным током; 18: переключение источника частоты (F0.06);  19: Резерв  20: Резерв  21: Резерв  22: сброс счётчика (см. Fb.10); 23: запуск счётчика (см. Fb.10); 24: сброс таймера (см. Fb.10); 25: запуск таймера (см. Fb.10);  26: выбор времени ускорения/замедления (переключение между времени ускорения/замедления 1 и 2).</p>
F5.07	Назначение релейного выхода	5	0...14	<p>0: не используется;  1: ПЧ готов к запуску;  2: ПЧ в работе;  3: ПЧ работает на нулевой частоте;  4: останов по внешней аварии;  5: авария ПЧ;  6: частота в диапазоне, заданном параметром F5.10 (Frequency Arrival Signal, FAR);  7: индикация частоты, заданной параметром F5.11 (Frequency Detection Signal, FDT);  8: выходная частота достигла верхнего ограничения;  9: выходная частота достигла нижнего ограничения;  10: перегрузка ПЧ;  11: переполнение таймера (срабатывает при достижении заданного параметром Fb.13 значения);  12: срабатывание сигнального счётчика (реле срабатывает при достижении счётчиком заданного параметром Fb.12 значения);  13: сброс счётчика;  14: Резерв</p>
F5.08	Время замыкания реле, с	0	0.0...999.9	Задержка изменения состояния релейных контактов после наступления условия для их срабатывания
F5.09	Время размыкания реле, с			
F5.10	Частота достижения амплитуды обнаружения FAR, Гц	5	0.00...15.00	Если параметром F5.07 задано 6 и выходная частота ПЧ находится в заданных данным параметром (F5.10) пределах относительно уставки (меньше или больше уставки на заданное параметром F5.10 значение) – релейный выход срабатывает и удерживается в данном положении, пока частота не выйдет за данный диапазон.
F5.11	Уставка FDT, Гц	10	0.00...F0.09	Если параметром F5.07 задано 7, релейный выход будет срабатывать при достижении заданной параметром F5.11 частоты.
F5.12	Гистерезис FDT, Гц	1	0.00...30.00	Зона нечувствительности параметра

				F5.11.
F5.13	Шаг изменения частоты с использованием клемм UP/DOWN, Гц/с	1	0.10...200.00	Определяет шаг увеличения/уменьшения частоты при замыкании клемм UP/DOWN на клемму COM в течение одной секунды.
F5.14	Резерв			
F5.15	Логика срабатывания клемм X1...X5	00000	00000..11111	Используется двоичное представление числа так, что значение бита 0 определяет логику клеммы X1, бита 1 – клеммы X2 ... бита 4 – клеммы X5. 0: положительная логика, т. е. при замыкании соответствующей клеммы X на общую клемму сигнал считается присутствующим, при размыкании – отсутствующим (нормально разомкнутый контакт); 1: отрицательная логика, т. е. при замыкании соответствующей клеммы X на общую клемму сигнал считается отсутствующим, при размыкании – присутствующим (нормально замкнутый контакт).
F5.16	Коэффициент фильтрации X1	5	0..9999	Параметр определяет чувствительность входных клемм группы X (для предотвращения дребезга). При наличии существенных помех и невозможности их устранения действиями монтажного характера можно использовать данные параметры. При увеличении значений чувствительность к входным сигналам со стороны ПЧ уменьшается. Чрезмерное завышение параметров может привести к чрезмерному снижению чувствительности! 1 соответствует 2 мс. Соответственно, при значении 5 чувствительность составляет 10 мс.
F5.17	Коэффициент фильтрации X2		0..9999	
F5.18	Коэффициент фильтрации X3		0..9999	
F5.19	Коэффициент фильтрации X4		0..9999	
F5.20	Коэффициент фильтрации X5		0..9999	

### 5.7.ГРУППА F6 — АНАЛОГОВЫЕ ВХОДЫ/ВЫХОДЫ

F6.00	Нижний предел напряжения на AVI, В	0	0.00...F6.01	Определяет нижнюю границу напряжения на входе AVI.
F6.01	Верхний предел напряжения на AVI, В	100	F6.00...100.0	Определяет верхнюю границу напряжения на входе AVI.
F6.02	Соответствующий процент нижнего предела AVI, %	0	-100...+100	Значение частоты, соответствующее минимальному уровню напряжения на AVI, задаётся в процентах от максимальной частоты (F0.08).
F6.03	Соответствующий процент верхнего предела AVI, %	100	-100...+100	Значение частоты, соответствующее максимальному уровню напряжения на AVI, задаётся в процентах от максимальной частоты (F0.08).
F6.04	Нижний предел входа ACI, мА	0	0.00...F6.05	Определяет нижнюю границу силы тока на входе ACI.
F6.05	Верхний предел входа ACI, мА	100	F6.04...100.0	Определяет верхнюю границу силы тока на входе ACI.

F6.06	Соответствующий процент нижнего предела АСІ, %	0	-100...+100	Значение частоты, соответствующее минимальной силе тока в контуре АСІ, задаётся в процентах от максимальной частоты (F0.08).
F6.07	Соответствующий процент верхнего предела АСІ, %	100	-100...+100	Значение частоты, соответствующее максимальной силе тока в контуре АСІ, задаётся в процентах от максимальной частоты (F0.08).
F6.08	Время фильтрации входных сигналов, с	0.1	0.1...5.0	Параметр используется для сигналов АVІ, АСІ и потенциометра панели ПЧ для снижения воздействия внешних помех.
F6.09	Предел отклонения входного сигнала для устранения дребезга, %	0	0.00...100.0	Если присутствуют устойчивые колебания входного сигнала вокруг некоторого среднего значения, данный параметр может быть использован для уменьшения колебаний частоты, вызываемых колебаниями данного сигнала.
F6.10	Аналоговый выход АО	0	0...5	0: выходная частота (0...F0.08) 1: заданная частоты (0...F0.08) 2: выходной ток (0...2xI, т. е. значение на АО в два раза выше фактического) 3: выходное напряжение (0...2xU, т. е. значение на АО в два раза выше фактического) 4: дублирует АVІ, 0...10 В 5: дублирует АСІ, 0...20 мА
F6.11	Функциональное нижнее ограничение сигнала АО, %	0	0.0...100.0	Определяет ограничение функционального сигнала АО.
F6.12	Функциональное верхнее ограничение сигнала АО, %	100		
F6.13	Физическое нижнее ограничение сигнала АО, %	0		
F6.14	Физическое верхнее ограничение сигнала АО, %	100		

### 5.8.ГРУППА F7 — РАБОТА В РЕЖИМЕ ПЛК

F7.00	Частота 1, Гц	5	F0.10...F0.09	Частота 1 в многоскоростном режиме.
F7.01	Частота 2, Гц	10	F0.10...F0.09	Частота 2 в многоскоростном режиме.
F7.02	Частота 3, Гц	15	F0.10...F0.09	Частота 3 в многоскоростном режиме.
F7.03	Частота 4, Гц	20	F0.10...F0.09	Частота 4 в многоскоростном режиме.
F7.04	Частота 5, Гц	25	F0.10...F0.09	Частота 5 в многоскоростном режиме.
F7.05	Частота 6, Гц	37.5	F0.10...F0.09	Частота 6 в многоскоростном режиме.
F7.06	Частота 7, Гц	50	F0.10...F0.09	Частота 7 в многоскоростном режиме.
F7.07	Режим работы ПЛК	0	0...2	0: остановка после одного цикла; 1: цикличная работа; 2: продолжение работы на конечном значении при выходе из цикла.
F7.08	Сохранение состояния между остановками	0	0...1	0: не сохранять состояние после остановки; 1: сохранять состояние после остановки.
F7.09	Сохранение состояния	0	0...1	0: не сохранять состояние между сбросами

	между сбросами питания			питания; 1: сохранять состояние между сбросами питания.
F7.10	Время шага 1, с	10	0.0...999.9	Время работы на частоте 1.
F7.11	Время шага 2, с			Время работы на частоте 2.
F7.12	Время шага 3, с			Время работы на частоте 3.
F7.13	Время шага 4, с			Время работы на частоте 4.
F7.14	Время шага 5, с			Время работы на частоте 5.
F7.15	Время шага 6, с			Время работы на частоте 6.
F7.16	Время шага 7, с			Время работы на частоте 7.
F7.17	Режим шага 1	0	0...3	0: прямой ход, используется первое время ускорения (F0.12); 1: прямой ход, используется второе время ускорения (F4.04); 2: реверс, используется первое время ускорения (F0.12); 3: реверс, используется второе время ускорения (F4.04).
F7.18	Режим шага 2			
F7.19	Режим шага 3			
F7.20	Режим шага 4			
F7.21	Режим шага 5			
F7.22	Режим шага 6			
F7.23	Режим шага 7			
F7.24	Текущий шаг			
F7.25	Текущее время			
F7.26	Приоритет многоскоростного режима	1	0...1	0: без приоритета; 1: многоскоростной режим в приоритете, но менее приоритетен, чем толчковый режим.
<b>5.9.ГРУППА F8 — ПИД-РЕГУЛЯТОР</b>				
F8.00	Характеристика ПИД-регулятора	0	0...1	0: положительное воздействие; 1: отрицательное воздействие.
F8.01	Способ задания ПИД уставки	0	0...3	0: цифровая настройка; 1: потенциометр панели ПЧ; 2: вход AVI; 3: вход ACI.
F8.02	Выбор сигнала обратной связи ПИД	0	0...1	0: вход AVI; 1: вход ACI.
F8.03	Цифровая уставка ПИД	3	F8.27...F8.28	Установите необходимое значение, если выбрана цифровая настройка задания ПИД (F8.01=0).
F8.04	Время ускорения/замедления ПИД, с	0	0.00...100.0	
F8.05	Установка смещения ПИД-регулятора, %	0	0...100.0	
F8.06	Время удержания смещения ПИД-регулятора, с	0	0...6000.0	
F8.07	Верхний предел отклонения ПИД, %	100	0...100.0	
F8.08	Нижний предел отклонения ПИД, %	0	00.0. 100.0 (макс. частота)	

F8.09	Пропорциональный коэффициент	25	0.00...600.00	
F8.10	Время интегрирования, с	1	0.0...100.0	При установке 0 интегральная составляющая не используется.
F8.11	Время дифференцирования, с	0	0.0...100.0	При установке 0 дифференциальная составляющая не используется.
F8.12	Верхнее ограничение выходного сигнала ПИД, %	100	0.0...100.0	
F8.13	Нижнее ограничение выходного сигнала ПИД, %	0	0.0...100.0	
F8.14	Время фильтрации выходного сигнала регулятора, с	0	0.00...10.00	
F8.15	Действие при потере обратной связи	2	0...4	0: запуск в работу на верхнем ограничении частоты; 1: запуск в работу на нижнем ограничении частоты; 2: запуск в работу на цифровой уставке частоты; 3: останов с замедлением; 4: останов по выбегу.
F8.16	Значение обнаружения потери обратной связи, %	0	0.0...100.0	
F8.17	Время обнаружения потери обратной связи, с	1	0.0...100.0	
F8.18	Значение для обнаружения перерегулирования, %	100	0.0...100.0	
F8.19	Время для обнаружения перерегулирования, с	1	0.0...100.0	
F8.20	Спящий режим ПИД	0	0...2	0: функция не активна; 1: внутреннее пробуждение; 2: пробуждение с внешнего входа.
F8.21	Метод отключения при переходе в спящий режим	0	0...1	0: остановка с замедлением; 1: остановка по выбегу.
F8.22	Частота в спящем режиме, Гц	0	0.00...F0.08 (макс. частота)	
F8.23	Напряжение в режиме сна, %	95	F8.25...100.0	
F8.24	Задержка перехода в спящий режим, с	30	0.0...6000.0	
F8.25	Напряжение при пробуждении, %	80	0.0...F8.23	
F8.26	Задержки пробуждения, с	3	0.0...60.0	
F8.27	Нижний предел диапазона регулятора	0	±3276.8	Так как дисплей конструктивно ограничен четырьмя разрядами цифр, число, формируемое отображаемыми разрядами, может не соответствовать фактическому.
F8.28	Верхний предел диапазона регулятора	10	±3276.8	
F8.29	Количество разрядов после запятой (для диапазона)	1	0...3	0: десятичная форма записи не используется; 1: отображаются десятки (один разряд после

				запятой); 2: отображаются сотые (два разряда); 3: отображаются тысячные (три разряда); <b>Действие данного параметра распространяется только на параметры: F8.25, F8.26, d0-11 и d0-12.</b>
F8.30	Частота обнаружения недостатка жидкости, Гц	48	0.00...F0.08	
F8.31	Давление обнаружение недостатка жидкости	0	0.0...F8.28	
F8.32	Время обнаружения недостатка жидкости, с	60	0...6500.0	
F8.33	Время перезапуска при недостатке жидкости, с	600	0...6500.0	
F8.34	Количество перезапусков при обнаружении недостатка жидкости	6	9999	
F8.35	Резерв			
F8.36	Режим работы солнечная насосная станция	0	0...2	0: не используется 1: режим 1 2: режим 2
F8.37	Рабочее напряжение нижней точки МРРТ, В	Зависит от модели ПЧ	0...F8.38	если входное напряжение (d- 03) выше рабочего напряжения верхней точки МРРТ (F8.38) – работа на максимальной частоте (F0.08);
F8.38	Рабочее напряжение верхней точки МРРТ, В	Зависит от модели ПЧ	F8.37...1000	если входное напряжение (d- 03) ниже рабочего напряжения верхней точки МРРТ (F8.38) – работа на частоте, рассчитываемой по формуле: $F0.08 \times (d-03 / F8.38)$ ; если входное напряжение достигает рабочего напряжения нижней точки МРРТ (F8.37) – работа на частоте, заданной параметром F8.40.
F8.39	Защита от неисправности при нехватке воды	0	0...1	0: отключено; 1: активно.
F8.40	Перезапуск при низком напряжении	0	0...1	0: отключено; 1: активно.
F8.41	Задержка перезапуска при низком напряжении, с	10	0.0...360.0	Время начинает отсчитываться при фиксации низкого напряжения.
F8.42	Самозапуск при подаче питания	0	0...1	0: отключено; 1: активно.
F8.43	Отношение силы тока при недостатке жидкости к силе тока холостого хода солнечной насосной станции, %	0	0.0...300.0	Если ПЧ работает на частоте выше минимальной (F8.44) и выходной ток меньше произведения тока холостого хода (F9.11) и значения параметра F8.43 – по прошествии времени задержки, заданной параметром F8.45, фиксируется авария низкого уровня воды (ELT).
F8.44	Минимальная рабочая частота при наличии жидкости на солнечной насосной станции, Гц	0	0...99.99	
F8.45	Задержка фиксации низкого уровня воды при	0	0...250.0	

	использовании солнечной насосной станции, с			
F8.46	Контроль частоты колебаний	0	0...1	0: отключено; 1: активно.
F8.47	Контроль амплитуды колебаний	0	0..1	0: фиксированная амплитуда (используется значение максимальной выходной частоты F0.08); 1: переменная амплитуда (используется значения по заданному частотному каналу).
F8.48	Метод запуска после остановки из-за частоты колебаний	0	0..1	0: продолжение работы (восстановление параметров из памяти ПЧ); 1: перезапуск.
F8.49	Амплитудное значение частоты колебаний, %	0	0.0...100.0	Задаётся в процентах от максимальной частоты (F0.08).
F8.50	Частота бросков, %	0	0.0...50.0	Параметр обозначает амплитуду резкого увеличения/уменьшения частоты при достижении нижней/верхней границ частоты колебаний. Параметр задаётся в процентах относительно F8.49. Если параметр равен нулю – частота бросков отсутствует.
F8.51	Время нарастания частоты колебаний, с	5	0.1...400.0	Время повышения частоты от нижнего предела к верхнему.
F8.52	Время падения частоты колебаний, с	5	0.1...400.0	Время падения частоты от верхнего предела к нижнему.
F8.53	Задержка нижнего предела частоты колебаний, с	5	0.1...999.9	Параметр определяет задержку нижнего/верхнего предела частоты колебаний.
F8.54	Задержка верхнего предела частоты колебаний, с	5	0.1...999.9	
F8.55	Резерв			

#### 5.10. ГРУППА F9 — ПАРАМЕТРЫ ДВИГАТЕЛЯ

F9.00	Номинальная мощность	Определяется моделью ПЧ		
F9.01	Номинальное напряжение, В		1...500	
F9.02	Номинальная сила тока, А		0.01...99.99	
F 9.03	Номинальная скорость, об/мин		0..60000	
F9.04	Номинальная частота, Гц	50.0	1.0...400.00	-
F9.05	Параметр автонастройки	0	0...1	Автонастройку следует проводить без нагрузки на валу 0: отключена; 1: статическая автонастройка (по завершении параметр автоматически сбрасывается в ноль).
F9.06	Соппротивление статора, Ом	Определяется моделью ПЧ	0.001...65.535	Каждой модели ПЧ соответствует своё значение сопротивления. При активации параметра F9.05 сбрасывается в значение по умолчанию.
F9.07-	Соппротивление ротора,			

F9.09	индуктивность рассеяния, взаимная индукция и т.д.			значения. При активации параметра F9.05 сбрасываются в значения по умолчанию.
F9.11	Ток холостого хода, А		0.01...99.99	Каждой модели ПЧ соответствует своё значение тока холостого хода. При активации параметра F9.05 сбрасывается в значение по умолчанию.

### 5.11. ГРУППА FA — ПАРАМЕТРЫ ЗАЩИТЫ

FA.00	Защита от перегрузок	00	0000..9999	Единицы: перегрузка двигателя; Десятки: предупреждение о перегрузке ПЧ (1: вывод функции клемм), включено предупреждение о перегрузке преобразователя частоты: 2: Вывод функции клемм, сообщить об останове с ошибкой
FA.01	Коэффициент защиты двигателя от перегрузки, %	100	30..110	Коэффициент защиты двигателя от перегрузки представляет собой процентное отношение номинального значения тока двигателя к номинальному выходному значению тока преобразователя частоты.
FA.02	Допустимый уровень низкого напряжения, В	180/360	150...280 300...480	Параметр определяет минимальное допустимое напряжение на шине DC, при которой работа ПЧ считается нормальной.
FA.03	Остановка при перенапряжении	1	0..1	0: отключена; 1: активна.
FA.04	Допустимый уровень перенапряжения, В	375/720	350..380 660..790	Параметр определяет напряжение, при превышении которого срабатывает защита.
FA.05	Уровень ограничения тока, %	150	30...200	Параметр определяет граничное допустимое значение силы тока на выходе ПЧ, при достижении которого срабатывает защита от перегрузки. Задаётся относительно номинального значения.
FA.06	Скорость падения частоты при ограничении по току, Гц/с	0	0..99.99	Скорость уменьшения частоты при срабатывании защиты от перегрузки ПЧ по току
FA.07	Выбор действия при ограничении тока	0	0..2	0: нет 1: за счёт ускорений/замедлений 2: за счёт ускорений/замедлений, работы на постоянной скорости
FA.08	Уровень предварительного предупреждения о перегрузке преобразователя частоты, %	120	50..150	Пороговое значение предупреждающего действия при перегрузке преобразователя, установленное значение которого представляет собой процент относительно номинального тока преобразователя.
FA.09	Задержка предварительного предупреждения о перегрузке преобразователя частоты, с	5	0.0...15.0	Задержка выходного тока преобразователя частоты от постоянного превышения амплитуду уровня предупреждения о перегрузке (FA.08) до вывода сигнала предварительного предупреждения о перегрузке.
FA.10	Коэффициент подавления колебаний	30	0...200	В общем случае, при возникновении колебаний двигателя данный коэффициент



				необходимо повышать.
FA.11	Коэффициент подавления колебаний	20	0...1000	Определяет максимальную поправку при подавлении колебаний.
FA.12	Нижняя граница частоты подавления колебаний, Гц	5	0.0...FA.13 (200.00)	Подавление колебаний отсутствует при снижении относительно заданного параметром значения.
FA.13	Верхняя граница частоты подавления колебаний, Гц	50.00	FA.12...200.00	Подавление колебаний отсутствует при повышении относительно заданного параметром значения.
FA.14	Резерв			
FA.15	Резерв			
FA.16	Количество автоматических сбросов аварий	0	0..10	При значении 0 автоматический сброс отключен (возможен только ручной), При значении 10 – количество автоматических сбросов не ограничено.
FA.17	Период автоматического сброса аварий, с	3	0.5...25.0	Установка интервала автоматического сброса неисправности
FA.18	Подавление перегрузок по току/напряжению при скалярном управлении V/F	3	0...3	0: нет; 1: подавление перегрузок по току; 2: подавление перегрузок по напряжению; 3: подавление перегрузок по току и напряжению.
FA.19	Пропорциональный коэффициент подавления перегрузок по току при скалярном управлении V/F (Kp)	20	0..100	
FA.20	Коэффициент компенсации тока при перегрузке по току при скалярном управлении V/F	50	50..200	
FA.21	Пропорциональный коэффициент подавления перегрузок по напряжению при скалярном управлении V/F (Kp)	60	0..100	
FA.22	Максимальная частота при перегрузке по напряжению при скалярном управлении V/F	5	0..50	
FA.23	Пропорциональный коэффициент при перегрузке по напряжению при скалярном управления V/F (Kp)	80	0..100	
FA.24	Метод остановки по низкому напряжению	0	0..1	0: уведомление об аварии по низкому напряжению и остановка по выбегу. 1: остановка согласно заданному параметром F3.05 режиму без уведомления об аварии по низкому напряжению
FA.25	Резерв			
FA.26	Защита от потери фазы на	1	0..1	0: отключено

	выходе			1: активно
FA.27	Напряжение для торможения постоянным током	220 В: 370 380 В: 660	В зависимости от модели ПЧ 350-790	
<b>5.12. ГРУППА FB — НАСТРОЙКИ ИНДИКАЦИИ И ДОП. ПАРАМЕТРЫ</b>				
Fb.00	Параметры, отображаемые при работе	0	0...15	Элементы для отображения по умолчанию на главном экране. Значение параметра соответствует номеру параметра группы d.
Fb.01	Параметры, отображаемые при отсутствии сигнала на запуск	1		
Fb.02	Коэффициент коррекции отображаемой скорости двигателя	1	0.01...99.99	Используется для коррекции погрешности тахометра, не оказывает влияния на фактическую работу.
Fb.03	Код текущей аварии	0	0...9999	Номер текущей аварии
Fb.04	Код предшествующей Fb.03 аварии	0	0...9999	Номер предшествующей аварии Fb.03
Fb.05	Код предшествующей Fb.04 аварии	0	0...9999	Номер предшествующей аварии Fb.04
Fb.06	Напряжение при аварии	0	0...9999	Напряжение на шине, зафиксированное в момент срабатывания аварии.
Fb.07	Сила тока при аварии	0	0...999.9	Сила тока на шине, зафиксированная в момент срабатывания аварии.
Fb.08	Уставка частоты при аварии	0	0...300.0	Уставка частоты, зафиксированная в момент срабатывания аварии.
Fb.09	Частота при аварии	0	0...300.0	Фактическое значение частоты, зафиксированное в момент срабатывания аварии.
Fb.10	Режим работы счётчиков и таймеров	103	000...303	<p><b>Разряды единиц</b> определяют поведение при переполнении счётчика:</p> <p>0: единичный цикл, останов; 1: единичный цикл, продолжение работы; 2: циклично, останов; 3: циклично, продолжение работы.</p> <p><b>Разряды десятков:</b> Резерв</p> <p><b>Разряды сотен</b> определяют поведение при завершении таймера:</p> <p>0: единичный цикл, останов; 1: единичный цикл, продолжение работы; 2: циклично, останов; 3: циклично, продолжение работы;</p> <p><b>Разряды тысяч:</b> Резерв</p>
Fb.11	Установка значения сброса счетчика	1	0..9999	
Fb.12	Установка значения обнаружения счетчика	1	0..9999	
Fb.13	Установка времени синхронизации, с	0	0..9999	

Fb.14	Резерв			
Fb.15	Резерв			
Fb.16	Резерв			
Fb.17	Резерв			
Fb.18	Резерв			
Fb.19	Резерв			
Fb.20	Дата обновления ПО (год)			
Fb.21	Дата обновления ПО (день/месяц)			
Fb.22	Версия ПО экрана	1.00		
Fb.23	Серия ПЧ	320		
Fb.24	Вспомогательный дисплей выключения и работы (действителен только для двойного дисплея)	4	0..15	Элементы для отображения по умолчанию на главном экране. Значение параметра соответствует номеру параметра группы d.
<b>5.13. ГРУППА FP — ЗАВОДСКИЕ ПАРАМЕТРЫ</b>				
FP.00	Заводской пароль		1..9999	Пароль для системных настроек

#### 5.14. ГРУППА D — МОНИТОРИНГ ЗНАЧЕНИЙ

Параметр	Название	Диапазон значений	Шаг
d.00	Выходная частота, Гц	0.00...400.00	0.01
d.01	Уставка частоты, Гц	0.00...400.00	0.01
d-02	Выходное напряжение, В	0...999	1
d-03	Входное напряжение, В	0...999	1
d-04	Выходной ток, А	0.0...999.9	0.1
d-05	Скорость вращения ротора, об/мин	0...60000	1
d-06	Аналоговый вход AVI, В	0.00...10.00	0.01
d-07	Аналоговый вход АСI, мА	0.00...20.00	0.01
d-08	Аналоговый выход АО, В	0.00...10.00	0.01
d-09	Состояние входных клемм (релейные группы X)	0...3FH	1H
d-10	Температура, °С	0...9999	0.1
d-11	Уставка ПИД регулятора	F8.27...F8.28	1
d-12	Значение по обратной связи контура ПИД регулятора	F8.27...F8.28	1
d-13	Текущее значение счётчика	0...9999	1
d-14	Текущее значение таймера, с	0...9999	1
d-15	Время работы ПЧ, ч	0...9999	1
d-16	Время с момента подачи питания на ПЧ, ч	0...9999	1
d-17	Сдвиг фазы U	0...4095	
d-18	Сдвиг фазы V	0...4095	
d-19	Сдвиг фазы W	0...4095	

### 5.15. КОДЫ ОШИБОК/АВАРИЙ

Код	Расшифровка	Возможные причины	Способы решения
OU1 (1)	Перенапряжение во время ускорения	Отклонение от нормы входного напряжения	Проверьте напряжение питания (линии, состояние сети)
		Регенерация от двигателя при запуске	Активируйте функцию торможения постоянным током перед запуском
OU2 (2)	Перенапряжение во время торможения	Слишком короткое время торможения	Увеличьте время замедления
		Входное напряжение ненормальное	Проверьте напряжение питания (линии, состояние сети)
OU3 (3)	Перенапряжение при постоянной скорости	Нарушение параметров входного напряжения	Проверьте напряжение питания (линии, состояние сети)
OCC1 (4)	Перегрузка по току во время ускорения	Слишком короткое время ускорения	Увеличьте время ускорения
		Недостаточная мощность ПЧ	Замените ПЧ на более мощный
		Короткое замыкание на землю в двигателе или в кабеле двигателя	Проверьте изоляцию двигателя и кабеля двигателя
		Напряжение питания слишком низкое	Проверьте напряжение питания
		Некорректная настройка V/F кривой или усиления момента	Проверьте настройки V/F-кривой или усиления момента, скорректируйте их
		Повреждён модуль IGBT	Обратитесь к производителю оборудования
OCC2 (5)	Перегрузка по току при торможении	Слишком короткое время торможения	Увеличьте время торможения
		Недостаточная мощность ПЧ	Замените ПЧ на более мощный
		Повреждён модуль IGBT	Обратитесь к производителю оборудования
OCC3 (6)	Перегрузка по току при постоянной скорости	Слишком низкое питающее напряжение	Проверьте напряжение источника питания
		Нагрузка скачкообразная или ненормальная	Проверьте нагрузку, минимизируйте её изменчивость
		Недостаточная мощность ПЧ	Замените ПЧ на более мощный
		Неисправна изоляция двигателя или кабеля двигателя	Проверьте изоляцию двигателя и кабеля двигателя
		Повреждён модуль IGBT	Обратитесь к производителю оборудования
OCS1 (7)	Программная перегрузка по току при ускорении	Слишком короткое время ускорения	Увеличьте время ускорения
		Недостаточная мощность ПЧ	Замените ПЧ на более мощный
		Некорректная настройка V/F кривой или усиления момента	Проверьте настройки V/F-кривой или усиления момента, скорректируйте их
OCS2 (8)	Программная перегрузка по току при торможении	Слишком короткое время торможения	Увеличьте время торможения

		Недостаточная мощность ПЧ	Замените ПЧ на более мощный
OCS3 (9)	Программная перегрузка по току при постоянной скорости	Слишком низкое питающее напряжение	Проверьте напряжение источника питания
		Недопустимые изменения или скачки нагрузки на валу	Проверьте нагрузку, минимизируйте её изменчивость
		Недостаточная мощность ПЧ	Замените ПЧ на более мощный
EFO (10)	Ошибка силового модуля	Короткое замыкание выхода ПЧ	Проверьте подключение двигателя
		Перегрузка ПЧ по току при переходных процессах	См. методы борьбы с перегрузками по току
		Нарушения в работе или повреждение платы управления	Обратитесь к производителю оборудования
		Силовой модуль повреждён	
OU (11)	Перегрузка по напряжению при отключении	Нарушение параметров входного напряжения	Проверьте напряжение питания (линии, состояние сети)
OU3 (12)	Перегрузка по напряжению при постоянной скорости	Слишком высокое напряжение источника	Проверьте источник
		Недопустимые изменения или скачки нагрузки на валу	Проверьте нагрузку, минимизируйте её изменчивость
LU (13)	Низкое напряжение	Нарушение параметров входного напряжения	Проверьте напряжение питания (линии, состояние сети)
		Не срабатывает реле	Обратитесь к производителю оборудования
OH (14)	Перегрев	Слишком высокая температура окружающей среды	Минимизируйте внешнее тепловое воздействие на оборудование, улучшите теплоотвод
		Недостаточное свободное пространство вокруг ПЧ	Обеспечьте больше свободного пространства вокруг ПЧ для улучшения естественного теплоотвода
		Воздушный канал заблокирован (забит)	Прочистите воздушный канал
		Охлаждающий вентилятор не работает	Проверьте охлаждающий вентилятор, его питание
OL1 (15)	Перегрузка ПЧ	Некорректная настройка V/F кривой или усиления момента	Проверьте настройки V/F-кривой или усиления момента, скорректируйте их
		Слишком низкое питающее напряжение	Проверьте напряжение источника питания
		Слишком короткое время ускорения	Увеличьте время ускорения
		Двигатель перегружен	Замените ПЧ на более мощный
OL2 (16)	Перегрузка двигателя	Некорректная настройка V/F кривой или усиления момента	Проверьте настройки V/F-кривой или усиления момента, скорректируйте их
		Слишком низкое питающее напряжение	Проверьте напряжение источника питания
		Блокировка ротора или слишком большой скачок нагрузки	Проверьте нагрузку

		Параметры защиты двигателя от перегрузки заданы некорректно	Измените параметры защиты двигателя от перегрузки
BIAS (17)	Смещение тока	Сбой оборудования	Обратитесь к производителю оборудования
CBC (18)	Циклические ошибки по току	Недостаточная мощность ПЧ	Замените ПЧ на более мощный
		Недопустимые изменения или скачки нагрузки на валу	Проверьте нагрузку, минимизируйте её изменчивость
FBL (19)	Снижения сигнала обратной связи ПИД-регулятора относительно нижнего ограничения	Нестабильная линия обратной связи	Проверьте линию
		Сигнал обратной связи в норме оказывается ниже заданного нижнего граничного значения	Скорректируйте границу срабатывания ошибки
FBH (20)	Превышение сигналом обратной связи ПИД-регулятора верхнего ограничения	Значение обратной связи удерживается выше верхнего допустимого ограничения в течение времени, больше разрешённого	Проверьте линию
			Скорректируйте границу срабатывания ошибки
EEEP (21)	Ошибка чтения/записи EEPROM	Сбой EEPROM	Обратитесь к производителю оборудования
CE (22)	Ошибка коммуникации CPU	Ошибка коммуникации CPU	
EF (23)	Авария внешнего оборудования	Авария внешнего оборудования, входные клеммы разомкнуты	Отсоедините внешнее оборудование, устраните причину срабатывания ошибки
EPA (24)	Ошибка записи параметра		
E485 (25)	Ошибка связи		Проверьте подключение линии связи, полярность
SFOC (27)	Программный сбой		Измените параметры ускорения/торможения, внимательно проверьте настройки двигателя, произведите сброс (инициализацию) параметров
ELH	Низкий уровень воды		
SPO	Потеря выходной фазы	Нарушение линий между ПЧ и двигателем	Проверьте линии, устраните неисправности
		Система выходных напряжений ПЧ не сбалансирована	Проверьте обмотки трёхфазного двигателя
		Нарушения в работе или повреждение платы управления	Обратитесь к производителю оборудования
		ПЧ повреждён	

### 5.16. КОДЫ ПРЕДУПРЕЖДЕНИЙ

Код	Расшифровка	Возможные причины	Способы решения
EPA1	Ошибка записи параметра	Некорректное подключение ПЧ по трёхпроводной схеме	Проверьте корректность подключений ПЧ по трёхпроводной схеме
SLEP	Режим сна	Переход ПЧ в режим сна	